

Mathematical Model of Hot Deformation Resistance in Plate Rolling

(Yoshiyuki Saito) (Motomu Kimura) (Kunio Isobe)
(Teiichi Enami) (Kazuya Tsubota) (Masatoshi
Inoue) (Kazushi Baba)

:

(1)

(2)

2

,

± 5

Nb

Synopsis :

A mathematical model of hot deformation resistance for computer control in plate rolling has been developed. Characteristics of the model are as follows: (1) a fundamental equation is derived from the theory of crystal plasticity, (2) the effect of strain accumulated in previous rolling passes is taken into consideration expressing recovery process during pass interval by mathematical equations. Variation in strain accumulated during rolling process can be evaluated with the model. The present model has been applied successfully to the computer control system of No.2 plate mill at Mizushima Works, Kawasaki Steel Corporation. The accuracy of calculated rolling force by the model was better than 5% regardless of rolling temperature and type of steel.

厚板圧延における熱間変形抵抗予測方法

齊藤 良行* 木村 求**
Yoshiyuki Saito Motomu Kimura
磯辺邦夫** 檜並禎一**
Kunio Isobe Teiichi Enami
坪田一哉*** 井上正敏***
Kazuya Tsubota Masatoshi Inoue
馬場和史****
Kazushi Baba

Synopsis:

A mathematical model of hot deformation resistance for computer control in plate rolling has been developed. Characteristics of the model are as follows: (1) a fundamental equation is derived from the theory of crystal plasticity, (2) the effect of strain accumulated in previous rolling passes is taken into consideration ex-

二十九
一九七九年十二月三十日発行 第四回
川崎製鉄技術報告書

を正確に予測するためには、変形抵抗を精度よくここに R ：ロール半径

Table 1 Values of emissivity and effective heat transfer coefficient used

でも美坂の式²⁾あるいは志田の式³⁾は、熱間圧延時の変形抵抗モデルとして広く使われているが、

導出を試みた。

内部応力が変形応力に比べて小さいと仮定すれば、
運動転位密度 ρ_m は次のように書ける。

値が大きくなる傾向がある。これは前バスでの加工ひずみがバス間で十分回復されず次バスの圧延

$$\rho_m = \alpha_1 \cdot \tau \cdot \epsilon \exp\left(-\frac{\epsilon}{l}\right) \quad \dots \dots \dots (17)$$

ただし α_1, l は定数である。 l は結晶の状態、特にサブグレインの大きさと密接に関係している。

(14)～(17)式により τ についての超越型の方程

荷重に影響を与える結果生ずる傾向と考えられる。

このようなバス間でのひずみの累積効果を上野ら¹²⁾は該当バスの加工ひずみ ϵ にそのバス直前の残留ひずみ $\Delta \epsilon$ を加えた、全ひずみ ϵ^t を、変形抵抗式の ϵ のかわりに用いることによりとり扱って

が得られる。 ϵ^t について線型の温度依存性を仮定する。この考え方によれば各バスでのひずみ

定し、 $\tau_0 \propto \exp(\alpha_2/T)$ として、また内部応力が変形応力に比べて小さいとすることにより、 τ についての次のような近似解が求まる。

$$\ln \tau = a_0 + a_1 T_k + \frac{a_2}{T_k} + a_3 \epsilon + a_4 T_k \epsilon + a_5 \ln \epsilon + a_6 T_k \ln \epsilon + a_7 \ln \epsilon^t + a_8 T_k \ln \epsilon^t$$

ϵ^t は、1バスから $(n-1)$ バスまでの加工ひずみ $\epsilon_1 \sim \epsilon_{n-1}$ と各バス間でのひずみ残留率 $\lambda_1 \sim \lambda_{n-1}$ を用いて、(21)式で表せる。

$$\begin{aligned} \epsilon^t &= \epsilon_n + \Delta \epsilon_n \\ &= \epsilon_n + \lambda_{n-1} \cdot \left(\epsilon_{n-1} + \Delta \epsilon_{n-1} \right) \\ &= \epsilon_n + \sum_{i=1}^{n-1} \left(\prod_{j=i+1}^n \lambda_j \right) \cdot \epsilon_i \end{aligned} \quad \dots \dots \dots (21)$$

ただし、 λ_{n-1} は $(n-1)$ バスと n バス間のひずみ

付高圧圧縮試験に上りきの温度・時間依存性を求

$$\int_{-\infty}^{\infty} \lambda_{\eta}(\varepsilon_{p-1} + \Delta \varepsilon_{p-1}) \frac{d\varepsilon_{p-1}}{2\pi} = \Gamma(\varepsilon_{p-1} + \Delta \varepsilon_{p-1})$$

$F(x)$ は次のようにして計算できる。『代数学の歴史』(吉澤・大庭著) 第1章第1節を参考。

(33)式を用いて、 $0.14\text{C}-1.37\text{Mn}-0.039\text{Nb}$ 鋼の回復挙動を計算したのが Fig. 4 である。800, 900, 1000°C の各温度で、それを 10 分 (Fig. 4) か

できる。

ドラフトスケジュール計算の場合、圧下量 r が

On line data processing

P : Roll force, ε : Strain, W : Width

40
2

X N 108

と実操業への適用結果は以下のようにまとめられる。

14) R.A.P.Diaic & J.J. Tonac : Static Recrystallization of Austenite. Part I. Effect of Temperature.

JISI, 210 (1972) 4, 256

- 15) J.N. Cordea & R.E. Hook : Recrystallization Behavior in Deformed Austenite of HSLA Steels : Met. Trans. I (1970) 1, 111
- 16) T.L. Capeletti, L.A. Jackman & W.J. Childs : Recrystallization Following Hot-Working of a HSLA

17) T.Tanaka, N.Takata, T.Hatanaka, S.Ogihara, T.Ishii, O.Saito, S.Ochiai, S.Suzuki